

Regula Gergely

ÖNÉLETRAJZ

1126 Budapest
Böszörményi út 8.

+36-30-6175753

✉ regula@iit.bme.hu



Személyes adatok

Sületési idő **1983. november 11.**
Születési hely **Budapest.**
Állampolgárság **Magyar.**
Nem **Férfi.**

Tanulmányok

2009–2011 **Phd képzés**, *Villamosmérnöki Tudományok Doktori Iskola*, Budapest.
Mérés- és szabályozástechnika szakmacsoport

2007 tavasza **Tanulmányi ösztöndíj**, *Helsinki University of Technology*, Espoo, Finnország.

2002–2008 **MSc képzés**, *Budapesti Műszaki és Gazdaságtudományi Egyetem*, Budapest.
Villamosmérnöki és Informatikai Kar, Villamosmérnöki Szak

1998–2002 **Gimnázium**, *ELTE Apáczai Csere János Gyakorlógimnázium*, Budapest.
Matematika–fizika tagozat

Munkahelyi tapasztalat

2008– **Tudományos segédmunkatárs**, *MTA SZTAKI Rendszer és Irányításelméleti Kutatólaboratórium*, Budapest.
Beágyazott rendszerek fejlesztése (AVR, ARM, PowerPC architektúra).
BLDC motorvezérlő fejlesztése.
Beltéri pozicionálórendszer 3D rekonstrukciós algoritmusainak fejlesztése.
Automatikus kódgenerálási módszerek különböző beágyazott platformokra.

2007–2009 **Rendszergazda**, *Műegyetemi Kiadó*, Budapest.

2006 nyara **Szoftverfejlesztő**, *GMK Associats SL*, Girona, Spanyolország, IAESTE program.
Vasbeton tartószerkezetek tervezését és statikai elemzését segítő szoftver fejlesztése

Nyelvtudás

Anyanyelv **Magyar.**
Idegen nyelvek **Angol**, *Felsőfok.*
Olasz, *Felsőfok (írásbeli), Középfok (szóbeli).*

Számítástechnikai ismeretek

Programozás	C/C++/C#, Pascal
Adatbáziskezelő	MS SQL Server
Egyéb	MATLAB, Maple, L ^A T _E X, Linux

Járművezetői engedély

B-kategóriás jogosítvány

Érdeklődés

Zene	A XII. kerületi zeneiskolában zongoráztam 12 és fél évig.
Sport	Asztali jégchoki (7-szeres magyar bajnok, 6-szoros vébéresztvevő, 1-szeres Budapest Open győztes), kispályás és teremlabdarúgás, sielés, tollaslabda.
Programozás	Asztalijégkorong-versenyek lebonyolítását, eredményeinek feldolgozását és online eredményközlését végző programot fejlesztettem, amely a magyar bajnoki fordulók mellett a 2009-es budapesti világbajnokságon bizonyított.

Szakmai tevékenység

L. Kis – Z. Prohászka – G. Regula: Calibration and testing issues of the vision, inertial measurement and control system of an autonomous indoor quadrotor helicopter. 10. évf. (2009) 1. sz., *International Journal of Mechanics and Control*, 29–38. p.

B. Lantos – G. Regula – L. Kis: Design and hardware-in-the-loop test of the embedded control system of an indoor quadrotor helicopter. *6th Workshop on Intelligent Solutions in Embedded Systems*. Regensburg, Germany, 2008. July, 35–44. p.

G. Regula – B. Lantos: Beltéri autonóm négyrotoros helikopter szabályozó rendszerének kifejlesztése és hardware-in-the-loop tesztelése. 4. évf. (2009) 4. sz., *Hadmérnök*, 312–332. p.

G. Regula – B. Lantos: Backstepping based control design with state estimation and path tracking to an indoor quadrotor helicopter. 2010., *Periodica Polytechnica - Electrical Engineering 2009*, 13–22. p.

G. Regula – A. Soumelidis – P. Bauer – J. Bokor: Realising real-time embedded control of a small uav. *Proceedings of the 11th Mini Conference on Vehicle System Dynamics, Identification and Anomalies*. Budapest, Hungary, 2008. November, 629–635. p.

A. Soumelidis – P. Gáspár – G. Regula – B. Lantos: Control of an experimental mini quadrotor uav. *16th Mediterranean Conference on Control and Automation, MED'08*. Ajaccio, France, 2008. June, 1252–1257. p.

A. Soumelidis – B. Lantos – Z. Prohászka – G. Regula – P. Bauer: Embedded computer based nonlinear vehicle control: a quadrotor helicopter experiment. *Proceedings of the 10th Mini Conference on Vehicle System Dynamics, Identification and Anomalies*. Budapest, Hungary, 2006. November, 79–86. p.